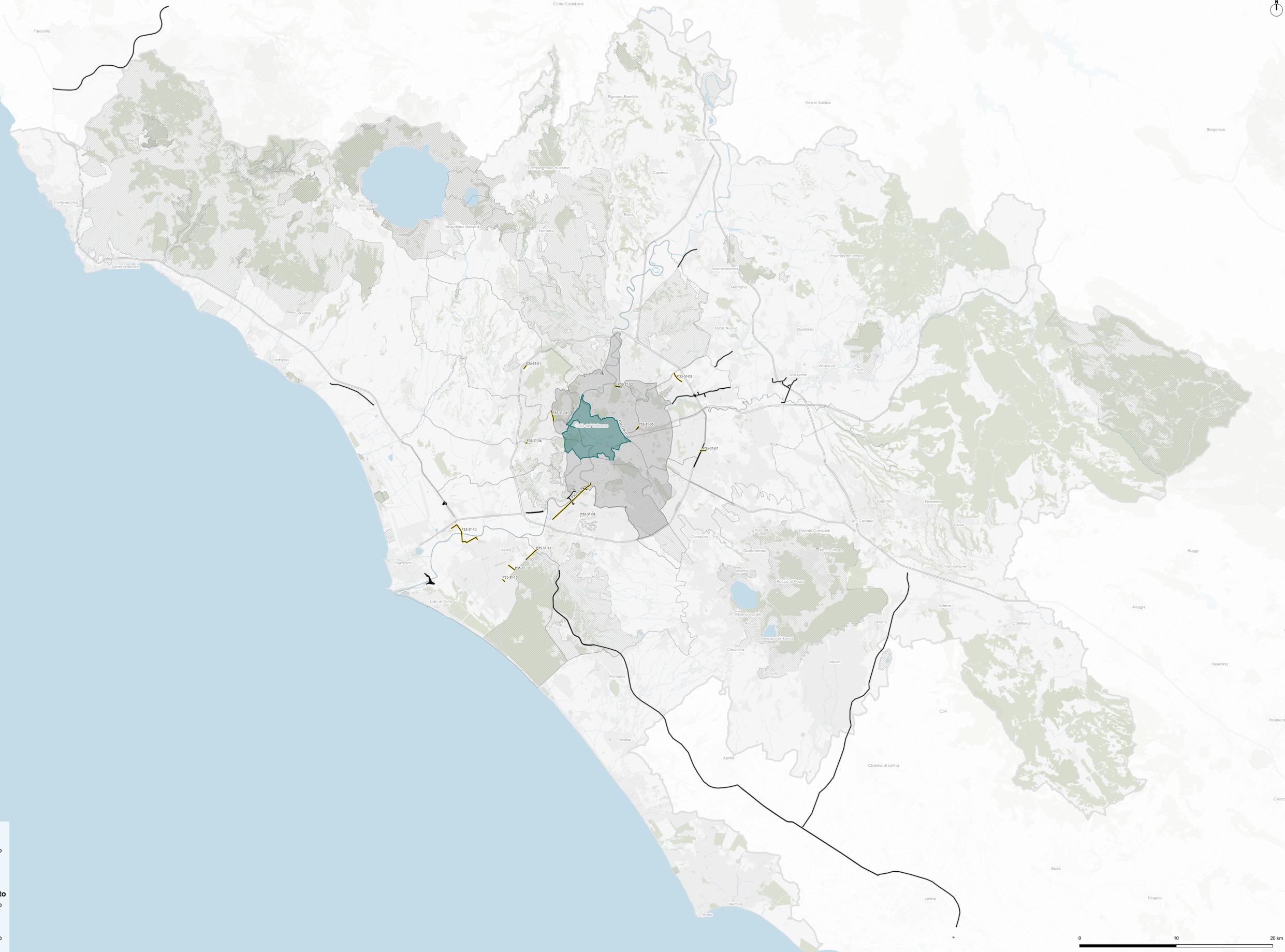


Codice	Nome intervento
P35-ST-01	PRU Palmarola - Selva Candida O.P. n° 1
P35-ST-02	Collegamento diretto via Prati Fiscali - via Olimpica
P35-ST-03	PRU San Basilio O.P. n° 2
P35-ST-04	Raddoppio di via Pineta Sacchetti
P35-ST-05	Adeguamento svincolo A24 - Circonvallazione Tiburtina
P35-ST-06	Realizzazione sottopasso via Gregorio XI - via Licio Giorgieri
P35-ST-07	PRU Tor Bella Monaca O.P. n° 1
P35-ST-08	Realizzazione svincolo degli Oceani
P35-ST-09	Unificazione via Ostiense - Via del Mare da viale Marconi al GRA
P35-ST-10	Realizzazione del Ponte di Dragona
P35-ST-11	Realizzazione complanari via Cristoforo Colombo
P35-ST-12	Raddoppio di via di Acilia e svincolo con la via Colombo
P35-ST-13	Realizzazione sottopasso via C. Colombo - via Pindaro/Wolf Ferrari

Interventi di regolamentazione della domanda	
Codice	Nome intervento
P35-GM-01	Regolazione della domanda di mobilità - Pollution Charge



FMMS CITTÀ METROPOLITANA DI ROMA CAPITALE
Per una sostenibilità diffusa

Scenario di Piano del PUMS

Piano Urbano della Mobilità Sostenibile (PUMS)

Città metropolitana di Roma Capitale

Coordinamento e RUP
Massimo Piacenza

Dipartimento IV
Anna Rita Turlo
Annabella Bucci
Daniela Schiavetti
Antonello Celima

Dipartimento II
Gabriella Polidoro

Maria Concetta Potenza

Dipartimento VII
Tommaso Maggi

Responsabile di commessa - RTI
Daniele Mancuso

Responsabile tecnico - RTI
Roberto Dall'Alba

Responsabile LdA - RTI
Daniele Mancuso

Gruppo di Progettazione - RTI
Oronzo Fanelli
Francesco Ciuffi
Daniele Di Antonio
Davide Lucia
Andrea Pitzalis
Chiara Tassinari

Elaborato:	TAV_03	Revisione 00	Dicembre 2022
Scala:	1:170000	Revisione 01	
Contenuto:	PUMS - Lo Scenario di Piano - Interventi mobilità individuale motorizzata	Revisione 02	

Legenda

Scenario di Piano

- Sistema Privato Motorizzato
- Infrastrutture stradali
- Area pollution charge
- Fascia verde

Scenario di Riferimento

- Sistema Privato Motorizzato
- Infrastrutture stradali

Scenario Attuale

- Sistema Privato Motorizzato
- Infrastrutture stradali